

Quadrivettori

Relatività, Energia e Ambiente

Fossombrone (PU), Polo Scolastico "L. Donati", 12 maggio 2011

<http://www.fondazioneocchialini.it>

Prof. Domenico Galli
Alma Mater Studiorum – Università di Bologna

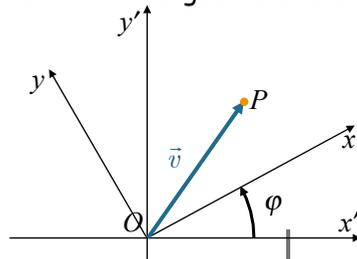
- Consideriamo ora le **trasformazioni di Lorentz**:

$$\begin{cases} ct' = \gamma(ct - \beta x) \\ x' = \gamma(x - \beta ct) \\ y' = y \\ z' = z \end{cases} \quad \begin{cases} ct = \gamma(ct' + \beta x') \\ x = \gamma(x' + \beta ct') \\ y = y' \\ z = z' \end{cases}$$

- Esse descrivono la trasformazione delle 4 coordinate ct, x, y e z conseguenti al **cambiamento di SdR**, da un SdR inerziale a un altro.
- Confrontiamo** queste relazioni con quelle relative a una **rotazione nello spazio ordinario**.

Rotazioni nello Spazio Ordinario

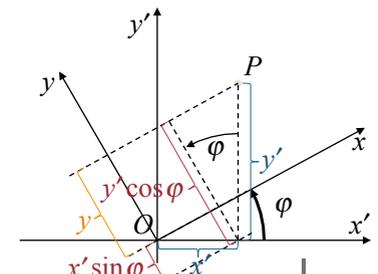
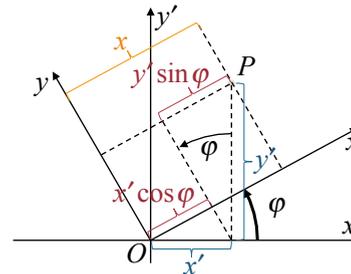
- Supponiamo che nello **spazio ordinario** a 3 dimensioni siano **ruotati gli assi cartesiani** di un **angolo φ** , p. es. attorno all'**asse z** .
- Scriviamo ora le relazioni matematiche che descrivono la **trasformazione** delle **coordinate di un punto** conseguente a tale rotazione.
- Oppure, il che è equivalente, le relazioni matematiche che descrivono la **trasformazione** delle **componenti di un vettore** conseguente a tale rotazione.



Rotazioni nello Spazio Ordinario (II)

- Come si vede dalle figure si ha:

$$\begin{cases} ct = ct' \\ x = x' \cos \varphi + y' \sin \varphi \\ y = -x' \sin \varphi + y' \cos \varphi \\ z = z' \end{cases} \quad (\text{trasformazioni inverse})$$

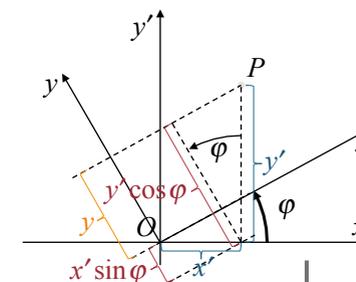
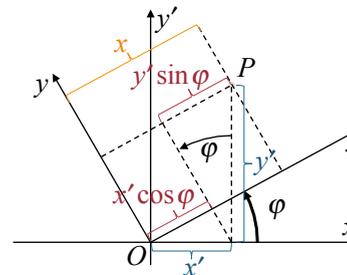


- Per ottenere le **trasformazioni dirette** è sufficiente sostituire le variabili con gli apici a quelle senza apici e viceversa e sostituire all'angolo φ l'angolo $-\varphi$:

$$\begin{cases} ct = ct' \\ x = x' \cos \varphi + y' \sin \varphi \\ y = -x' \sin \varphi + y' \cos \varphi \\ z = z' \end{cases} \quad \begin{cases} \varphi \rightarrow -\varphi \\ \cos \varphi \rightarrow \cos \varphi \\ \sin \varphi \rightarrow -\sin \varphi \\ ct \rightarrow ct', ct' \rightarrow ct \\ x \rightarrow x', x' \rightarrow x \\ y \rightarrow y', y' \rightarrow y \\ z \rightarrow z', z' \rightarrow z \end{cases} \quad \begin{cases} ct' = ct \\ x' = x \cos \varphi - y \sin \varphi \\ y' = x \sin \varphi + y \cos \varphi \\ z' = z \end{cases}$$

- Le trasformazioni dirette e inverse che descrivono una rotazione attorno all'asse z sono quindi:

$$\begin{cases} ct' = ct \\ x' = x \cos \varphi - y \sin \varphi \\ y' = x \sin \varphi + y \cos \varphi \\ z' = z \end{cases} \quad \begin{cases} ct = ct' \\ x = x' \cos \varphi + y' \sin \varphi \\ y = -x' \sin \varphi + y' \cos \varphi \\ z = z' \end{cases}$$



- Osserviamo che le **rotazioni non modificano** la distanza d del punto P dall'origine O :

$$\begin{cases} ct' = ct \\ x' = x \cos \varphi - y \sin \varphi \\ y' = x \sin \varphi + y \cos \varphi \\ z' = z \end{cases}$$

$$\begin{aligned} d' &= \sqrt{x'^2 + y'^2} = \sqrt{(x \cos \varphi - y \sin \varphi)^2 + (x \sin \varphi + y \cos \varphi)^2} = \\ &= \sqrt{x^2 \cos^2 \varphi + y^2 \sin^2 \varphi - 2xy \cos \varphi \sin \varphi + x^2 \sin^2 \varphi + y^2 \cos^2 \varphi + 2xy \sin \varphi \cos \varphi} = \\ &= \sqrt{x^2 (\cos^2 \varphi + \sin^2 \varphi) + y^2 (\cos^2 \varphi + \sin^2 \varphi)} = \sqrt{x^2 + y^2} = d \end{aligned}$$

$$d'^2 = x'^2 + y'^2 = x^2 + y^2 = d^2$$

- Questo risultato può essere generalizzato a una **generica rotazione nello spazio 3-dimensionale**:

$$d'^2 = x'^2 + y'^2 + z'^2 = x^2 + y^2 + z^2 = d^2$$

- La **distanza di un punto P dall'origine O** è un **invariante per rotazioni** nello spazio ordinario 3-dimensionale.
- La **norma di un vettore** è **invariante per rotazioni** nello spazio ordinario 3-dimensionale.

- Vediamo ora di scrivere le trasformazioni di Lorentz in una forma simile.
- Definiamo una nuova grandezza **adimensionale (numero puro)** chiamata **rapidità** φ :

$$\varphi = \ln[\gamma(1 + \beta)]$$

- Si ha:

$$\begin{aligned} \varphi &= \ln[\gamma(1 + \beta)] = \ln\left[\frac{1 + \beta}{\sqrt{1 - \beta^2}}\right] = \ln\left[\frac{\sqrt{1 + \beta}\sqrt{1 + \beta}}{\sqrt{1 + \beta}\sqrt{1 - \beta}}\right] = \ln\left[\frac{\sqrt{1 + \beta}}{\sqrt{1 - \beta}}\right] = \\ &= \ln\left[\frac{\sqrt{1 + \beta}\sqrt{1 - \beta}}{\sqrt{1 - \beta}\sqrt{1 - \beta}}\right] = \ln\left[\frac{\sqrt{1 - \beta^2}}{1 - \beta}\right] = \ln\left[\frac{1}{\gamma(1 - \beta)}\right] \end{aligned}$$

- Dunque la **rapidità** si può anche scrivere come:

$$\varphi = \ln[\gamma(1 + \beta)] = \ln\left[\frac{\sqrt{1 + \beta}}{\sqrt{1 - \beta}}\right] = \ln\left[\frac{1}{\gamma(1 - \beta)}\right]$$

- Inoltre si ha:

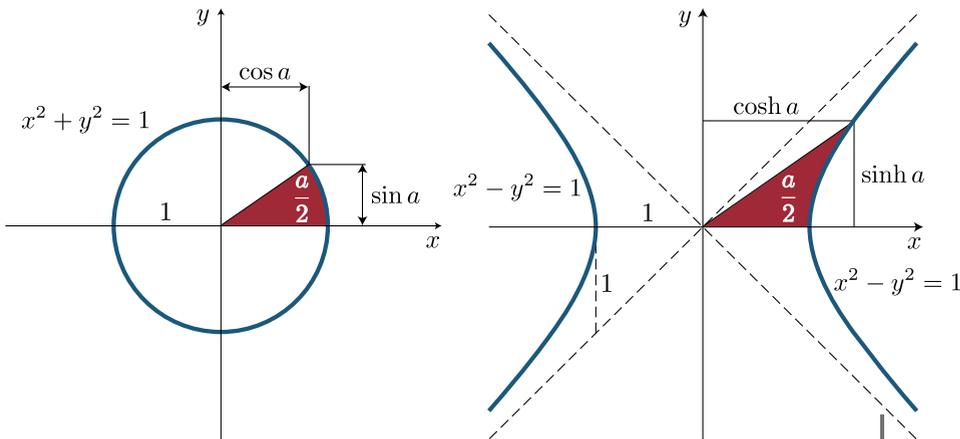
$$-\varphi = -\ln[\gamma(1 + \beta)] = \ln\left[\frac{1}{\gamma(1 + \beta)}\right] = \ln[\gamma(1 - \beta)]$$

$$e^\varphi = \gamma(1 + \beta) = \sqrt{\frac{1 + \beta}{1 - \beta}}$$

$$e^{-\varphi} = \gamma(1 - \beta) = \sqrt{\frac{1 - \beta}{1 + \beta}}$$

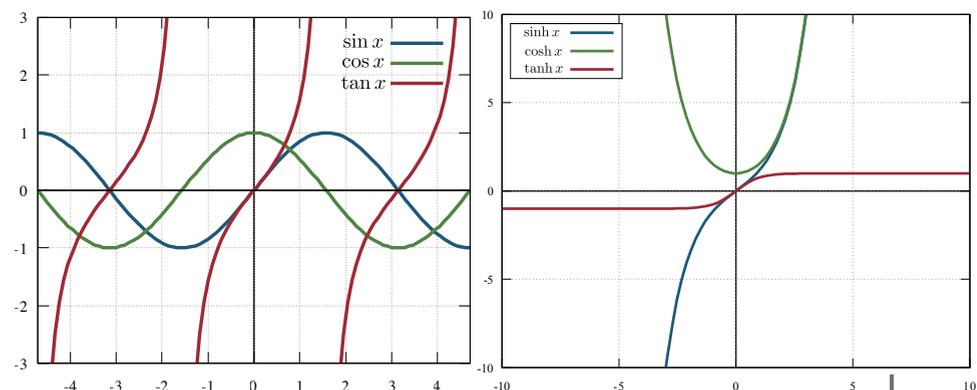
Funzioni Circolari

Funzioni Iperboliche



Funzioni Circolari

Funzioni Iperboliche



Funzioni Circolari

$$\begin{cases} \sin x = \frac{e^{ix} - e^{-ix}}{2i} \\ \cos x = \frac{e^{ix} + e^{-ix}}{2} \\ \tan x = \frac{e^{ix} - e^{-ix}}{i(e^{ix} + e^{-ix})} \end{cases}$$

$$\cos^2 x + \sin^2 x = 1$$

Funzioni Iperboliche

$$\begin{cases} \sinh x = \frac{e^x - e^{-x}}{2} \\ \cosh x = \frac{e^x + e^{-x}}{2} \\ \tanh x = \frac{\sinh x}{\cosh x} = \frac{e^x - e^{-x}}{e^x + e^{-x}} \end{cases}$$

$$\cosh^2 x - \sinh^2 x = 1$$

- Utilizzando le funzioni iperboliche si ha, per la **rapidità** φ :

$$e^\varphi = \gamma(1 + \beta)$$

$$e^{-\varphi} = \gamma(1 - \beta)$$

$$\sinh \varphi = \frac{e^\varphi - e^{-\varphi}}{2} = \frac{\gamma(\lambda + \beta) - \gamma(\lambda - \beta)}{2} = \gamma\beta$$

$$\cosh \varphi = \frac{e^\varphi + e^{-\varphi}}{2} = \frac{\gamma(1 + \beta) + \gamma(1 - \beta)}{2} = \gamma$$

Trasformazioni di Lorentz

- Utilizzando le **funzioni iperboliche** e la **rapidità**, si possono scrivere le **trasformazioni di Lorentz** nella forma:

$$\begin{cases} \gamma\beta = \sinh \varphi \\ \gamma = \cosh \varphi \end{cases}$$

$$\begin{cases} ct' = \gamma(ct - \beta x) = \gamma ct - \gamma \beta x = ct \cosh \varphi - x \sinh \varphi \\ x' = \gamma(x - \beta ct) = \gamma x - \gamma \beta ct = x \cosh \varphi - ct \sinh \varphi \end{cases}$$

$$\begin{cases} y' = y \\ z' = z \end{cases}$$

Trasformazioni di Lorentz (II)

- Osserviamo che le **trasformazioni di Lorentz non modificano la quantità** $s'^2 = c^2 t'^2 - x'^2$:

$$\begin{cases} ct' = ct \cosh \varphi - x \sinh \varphi \\ x' = -ct \sinh \varphi + x \cosh \varphi \\ y' = y \\ z' = z \end{cases}$$

$$\begin{aligned} s' &= \sqrt{c^2 t'^2 - x'^2} = \sqrt{(ct \cosh \varphi - x \sinh \varphi)^2 - (-ct \sinh \varphi + x \cosh \varphi)^2} = \\ &= \sqrt{c^2 t^2 \cosh^2 \varphi + x^2 \sinh^2 \varphi - 2ctx \cosh \varphi \sinh \varphi - c^2 t^2 \sinh^2 \varphi - x^2 \cosh^2 \varphi + 2ctx \sinh \varphi \cosh \varphi} = \\ &= \sqrt{c^2 t^2 (\cosh^2 \varphi - \sinh^2 \varphi) - x^2 (\cosh^2 \varphi - \sinh^2 \varphi)} = \sqrt{c^2 t^2 - x^2} = s \end{aligned}$$

$$s'^2 = c^2 t'^2 - x'^2 = c^2 t^2 - x^2 = s^2$$

- Confrontiamo ora le **Trasformazioni di Lorentz**:

$$\begin{cases} ct' = ct \cosh \varphi - x \sinh \varphi \\ x' = -ct \sinh \varphi + x \cosh \varphi \\ y' = y \\ z' = z \end{cases}, \quad \varphi = \ln[\gamma(1 + \beta)]$$

con le **rotazioni attorno all'asse z**:

$$\begin{cases} ct' = ct \\ x' = x \cos \varphi - y \sin \varphi \\ y' = x \sin \varphi + y \cos \varphi \\ z' = z \end{cases}$$

- Le differenze stanno nell'uso delle **funzioni circolari** per le **rotazioni** e delle **funzioni iperboliche** per le **trasformazioni di Lorentz**.
- Inoltre (e conseguentemente) c'è un **segno** relativo diverso nella espressione dell'**invariante**:

$$\begin{cases} d^2 = x^2 + y^2 & \text{(rotazioni)} \\ s^2 = c^2 t^2 - x^2 & \text{(trasformazioni di Lorentz)} \end{cases}$$

$$\begin{cases} ct' = ct \cosh \varphi - x \sinh \varphi \\ x' = -ct \sinh \varphi + x \cosh \varphi \\ y' = y \\ z' = z \end{cases}, \quad \begin{cases} ct' = ct \\ x' = x \cos \varphi - y \sin \varphi \\ y' = x \sin \varphi + y \cos \varphi \\ z' = z \end{cases}$$

- Osserviamo che **rotazioni e trasformazioni di Lorentz** sono **analoghe nella forma**:
 - Le **rotazioni** attorno all'asse z "**mescolano**" (fanno combinazioni lineari) le coordinate x e y ;
 - Le **trasformazioni di Lorentz** "**mescolano**" (fanno combinazioni lineari) le coordinate ct e x .
- Le **trasformazioni di Lorentz** sono analoghe a "**rotazioni**" tra lo **spazio e il tempo**.

$$\begin{cases} ct' = ct \cosh \varphi - x \sinh \varphi \\ x' = -ct \sinh \varphi + x \cosh \varphi \\ y' = y \\ z' = z \end{cases}, \quad \begin{cases} ct' = ct \\ x' = x \cos \varphi - y \sin \varphi \\ y' = x \sin \varphi + y \cos \varphi \\ z' = z \end{cases}$$

- Possiamo quindi pensare di formare **punti e vettori** in uno **spazio a 4 dimensioni (Spazio-Tempo)**, con le componenti:

$$(ct, x, y, z)$$
- Un punto dello Spazio-tempo è detto **evento**.
- Potremo inoltre definire un **invariante** generale (l'**analogo della norma** di un vettore in 3 dimensioni):

$$s^2 = c^2 t^2 - x^2 - y^2 - z^2$$
- Questo invariante non viene modificato né da una rotazione, né da una trasformazione di Lorentz:
 - Il fatto che questo invariante non si modifichi nelle trasformazioni di Lorentz è una espressione dell'**invarianza della velocità della luce** nel vuoto.

- Una **rotazione ordinaria** modifica il nostro **punto di vista** spaziale:
 - Può avvenire sui **piani** xy , yz e zx .
- Una **trasformazione di Lorentz** modifica il nostro **punto di vista** facendoci passare da un SdR inerziale a un altro SdR inerziale in moto rispetto al primo:
 - È una "rotazione" che può avvenire sui **piani** tx , ty e tz .
- L'idea di uno spazio-tempo 4-dimensionale è di **Hermann Minkowski** (1864-1909).
 - Questo particolare spazio è detto perciò **spazio di Minkowski**.

- Un **punto materiale** è rappresentato da una linea nello **spazio-tempo**, denominata **linea d'universo**.
- Un oggetto che occupa spazio e che si estende per una certa durata di tempo occupa una specie di "**bolla**" nello spazio-tempo.
 - Quando ci muoviamo a **diverse velocità** vediamo questa bolla da un **diverso punto di vista**.

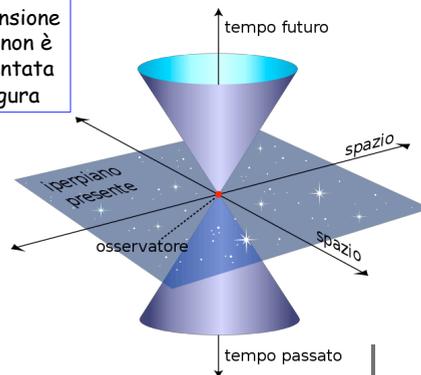
- Dato un evento (ct_0, x_0, y_0, z_0) , la "**iper-superficie**" conica nello spazio-tempo a 4 dimensioni di equazione:

$$c^2(t-t_0)^2 - (x-x_0)^2 - (y-y_0)^2 - (z-z_0)^2 = 0$$

(**cono di luce**) divide lo spazio-tempo in 3 regioni distinte:

- **Passato assoluto**;
- **Futuro assoluto**;
- **Separazione assoluta**.
- La linea di universo di un **fotone** sta **sulla superficie del cono di luce**.
- La linea di universo di una **particella con massa** sta **entro il cono di luce**.

Una dimensione spaziale non è rappresentata nella figura



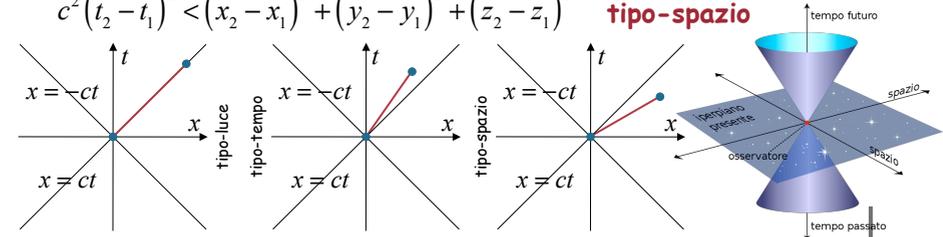
- La **proprietà** di un evento, per esempio (ct_2, x_2, y_2, z_2) , di trovarsi **entro il cono di luce di un altro evento**, per esempio (ct_1, x_1, y_1, z_1) , **non dipende dal SdR**. (è invariante per trasformazioni di Lorentz).

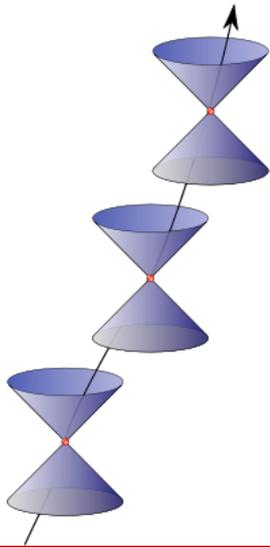
- Gli **intervalli** dello **spazio-tempo** si classificano in:

$$c^2(t_2 - t_1)^2 = (x_2 - x_1)^2 + (y_2 - y_1)^2 + (z_2 - z_1)^2 \quad \text{tipo-luce}$$

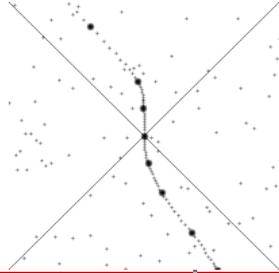
$$c^2(t_2 - t_1)^2 > (x_2 - x_1)^2 + (y_2 - y_1)^2 + (z_2 - z_1)^2 \quad \text{tipo-tempo}$$

$$c^2(t_2 - t_1)^2 < (x_2 - x_1)^2 + (y_2 - y_1)^2 + (z_2 - z_1)^2 \quad \text{tipo-spazio}$$





- Tra 2 eventi separati da un intervallo di **tipo-tempo** vi può essere un **nesso di causalità**.
- Tra 2 eventi separati da un intervallo di **tipo-spazio** **non** vi può essere un **nesso di causalità**.
- Tra 2 eventi separati da un intervallo di **tipo-luce** vi può essere un nesso con un segnale luminoso.
- L'intervallo tra due punti della **linea di universo** di un punto materiale è sempre di **tipo-tempo**.



- Si chiama **quadri-vettore** o **4-vettore**, un vettore dello **spazio di Minkowski**.
- Un esempio di quadrivettore è costituito dalle **4 coordinate** di un **evento**:

$$\bar{s} = (ct, \vec{r}) = (ct, x, y, z)$$

- È un 4-vettore anche l'**intervallo di universo** tra due eventi:

$$\Delta\bar{s} = (c\Delta t, \Delta\vec{r}) = (c\Delta t, \Delta x, \Delta y, \Delta z) = (c(t_2 - t_1), x_2 - x_1, y_2 - y_1, z_2 - z_1)$$

- La **norma di Minkowski** di un **4-vettore** dello **spazio di Minkowski**:

$$\bar{s} = (ct, \vec{r}) = (ct, x, y, z)$$

si calcola come:

$$\|\bar{s}\| = \sqrt{c^2 t^2 - x^2 - y^2 - z^2}$$

(si osservi il **segno "+"** nella **coordinata temporale** e il **segno "-"** nelle **coordinate spaziali**).

- Così per il 4-vettore:

$$\Delta\bar{s} = (c\Delta t, \Delta\vec{r}) = (c\Delta t, \Delta x, \Delta y, \Delta z) = (c(t_2 - t_1), x_2 - x_1, y_2 - y_1, z_2 - z_1)$$

si ha:

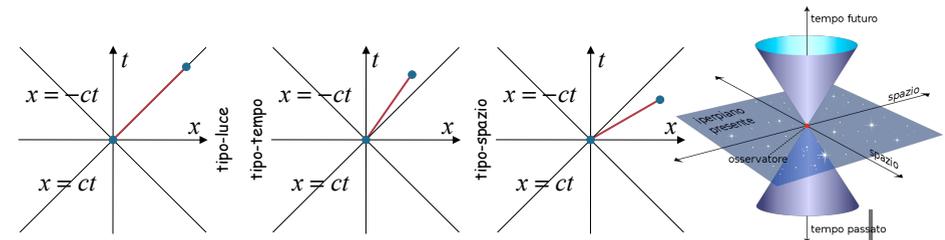
$$\|\Delta\bar{s}\| = \sqrt{c^2 (t_2 - t_1)^2 - (x_2 - x_1)^2 - (y_2 - y_1)^2 - (z_2 - z_1)^2}$$

- Avremo pertanto, per gli **intervalli** dello **spazio-tempo**:

$$\|\Delta\bar{s}\|^2 = 0 \Rightarrow \|\Delta\bar{s}\| = 0 \quad \text{tipo-luce}$$

$$\|\Delta\bar{s}\|^2 > 0 \Rightarrow \|\Delta\bar{s}\| \in \mathbb{R} \quad \text{tipo-tempo}$$

$$\|\Delta\bar{s}\|^2 < 0 \Rightarrow \|\Delta\bar{s}\| \in \mathcal{I} \quad \text{tipo-spazio}$$





ALMA MATER STUDIORUM
UNIVERSITÀ DI BOLOGNA

Prof. Domenico Galli

Dipartimento di Fisica

`domenico.galli@unibo.it`

`http://www.unibo.it/docenti/domenico.galli`

`https://lhcbweb.bo.infn.it/GalliDidattica`